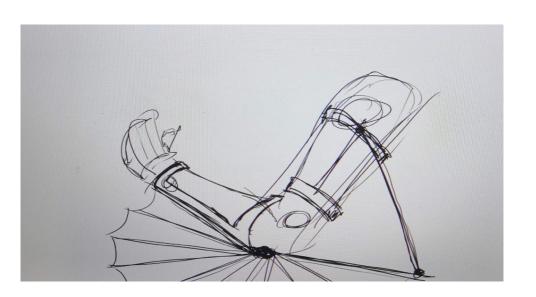
L'ENVOLÉE

Bouni Yanis Furic Clotilde Haidar Kiyane Latouche Alexis Réignez Victoire Siau Zoë





RÉFLEXIONS

PREMIÈRES ESQUISSES

L'objectif de cette semaine était de réaliser un objet s'apparentant à une prothèse qui se déploie dans la continuité d'une extrémité ou partie du corps. Cette arcticulation doit générer un mouvement d'amplitude.

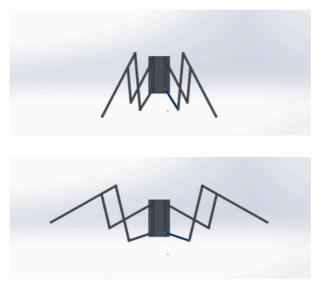
Finalement nous avons plus décidés d'orienter notre conception vers une amplitude dorsale, formant des ailes, pour des raisons esthétiques et mécaniques.

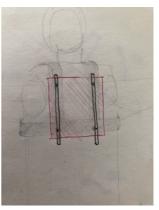
Dans un premier temps nous avons pensés une articulation autour du bras, à l'image d'un éventail où les palles se développentdans le prolongement de l'avant bras.

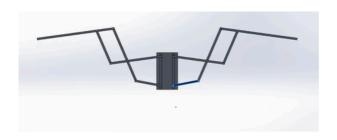
Dans un deuxième temps nous avons pensés à un dispositif se fixant sur l'avant bras avec une translation venant étendre le prolongement de la main.

Dans un troisième temps, nous avons vu un dimmension plus large du mouvement avec une extension entre les jambes et les bras en s'inspirant des combinaisons de wingsuit.









RÉFI EXIONS

PARTIE DU CORPS CHOISIE ET MOUVEMENT, ET RÉFÉRENCES.

Contrairement aux précédantes articulations cette structure forme d'aile permet de réliser des composant de fixations en impression 3D. d'où le choix d'être partis sur un object plus mobile à l'image d'ailles, se présentant avec des baquettes en hêtre de différentes dimensions et réparties de façon décentrée.

les liaisons puissent être solidement fixées, nous avons donc pensés à une pièce imprimée, venant se visser sur une plaque de contreplaqué se fixant au dos grâce a une attache autour du torse.

Pour rendre le système

solide nous avons devions

avoir une base solide ou

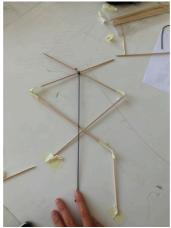
Une des parties aui fut complexe était de retranscrir la structure en un schéma cinématique en identifiant le mouvements de la structure, et réussir adapter les liasons en impression 3D pour garantir une structure qui tienne et qui puisse réaliser une translation et rotation.

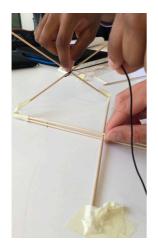
Pour mieux comprendre le dispositif nous avons trouver des gifs expliquant le mécanisme d'aile avec un mécanisme à balancier permettant le déploiement des liasons entre elles et les éléments porteurs.

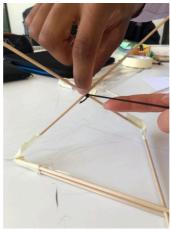












PREMIÈRE MAQUETTE

Pour avoir déjà un aperçu des movements possibles du mécanisme nous avons dans un premier temps élaborés une maquette conceptuelle en reproduisant la structure d'une aile avec des baguettes et du scotch.

Grâce à cette maquette nous avons pu identifier les efforts et les liaisons qui constituerons la structure et donc nous a permis de retranscrire notre maquette en un schéma cinématique

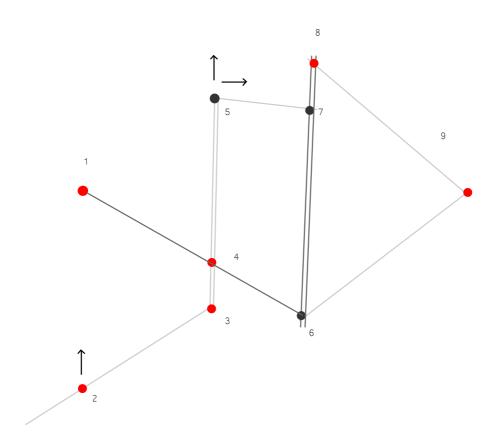


SCHÉMA CINÉMATIQUE

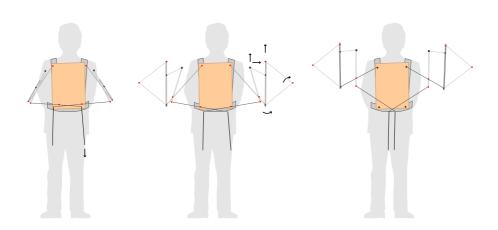
Pour décomposer les mouvements nous avons représentés la structure sous un schéma cinématique avec des noeuds ayant une fonction précise dans le déploiement de la structure.

Les noeuds 1-2-3-5-7 sont des liaisons pivots qui permettent une rotation sur l'axe Z, la réaction mécanique de cet ensemble exerce une force en translation sur un axe Y au noeud 4.

Le noeud 6 est une liaison double pivot sur l'axe Z et X, qui sera accompagnée par le noeud 8 permettant la rotation du noeud 9 sur l'axe X.

Le noeud 9 est également une liasion pivot, mais ne possède aucun mouvement puisque l'on peut traduire cinématiquement l'assemblage par trois liaisons pivots qui bloquent tout degrés de liberté entre elles.





CONCEPT D'ATTACHE

Afin de faire tenir le mécanisme d'aile nous avons donc décidé de nous axés vers une fixation au dos ou les ailles seront fixées sur une plaque d'agloméré via des pièces imprimées en 3D, la plaque sera attachées sur une sangle comme un gilet, permettant de contrebalancer le poids. Ainsi le système peut se déployer dans deux plans différent, (sur les côtés mais également de l'arrière vers l'avant...).

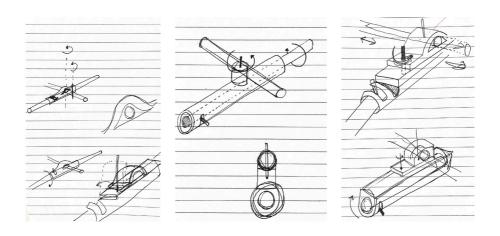






PROTOTYPE MINIATURE

En s'inspirant de la première référances des ailes se déployant sur un seul plan, le fait d'avoir pu réaliser un prototype nous a permis de valider la première partie de déploiement de notre système, et donc de pouvoir commencer à concevoir les premiers noeuds.



CONCEPTION DES ARTICULATIONS

D'après le schéma conématique nous avons réfléchis à des pièces au cas par cas pour répondre aux problèmes qui se présentaient à nous:

1er objectif : comment retranscrire une liaison en un objet imprimable en 3D.

2ème objectif : comment paramètrer les pièces pour que l'ensemble tienne, en mouvement.

Pour ce faire nous avons réalisés plusieurs croquis possible des pièces, pour répondre aux critères que nous nous sommes fixés. L'idée était de concevoir non seulement des pièces pour les noeuds en translation mais aussi des noeuds en rotation et translatio, et pour ce faire les pièces les plus complexes devaient comporter deux plans distincts pour les deux directions qu'elles donnes.



OPTIMISATIONS DES IMPRESSIONS

La conception numérique des pièces en 3D à été un challenge dans le sens où il fallait optimiser le plus les pièces pour avoir le moin de matières à imprimer et donc optimiser le temps de production des pièces.

Ce qui a donner pas mal de test ratés avec des pièces qui sont soit trop grosses et qui prennent énormément de temps a imprimer ou alors des erreurs de calculs créant du jeu dans la structure.











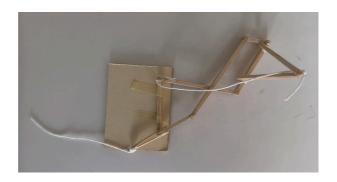


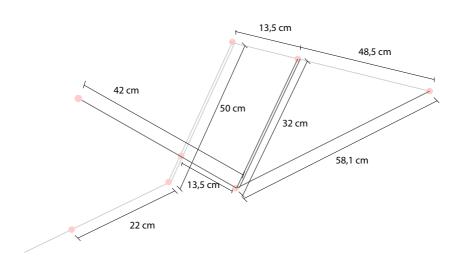
MAQUETTE ÉCHELLE 1

Après avoir imprimer toute les pièces d'essai nous avons donc réaliser un prototype échelle 1, d'une aile pour voir si toutes les impressions étaient résistantes et aux bonnes dimensions pour permettre a la structure de se déployer.

Le traingle de fin donc des noeuds 6-8-9, se rabattant vers l'avant ou l'arrière, avait un angle d'ouverture trop important et donc nous avons décidés de diminuer cet angle pour ganger en souplesse et rendre l'ensemble plus esthétique.



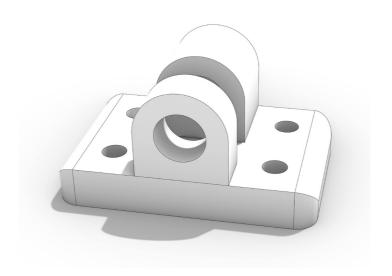


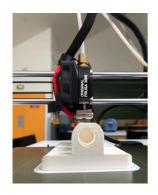


MAQUETTE ÉCHELLE 1 (n°2)

Après avoir fait un prototype pour tester nos liaisons nous avons également refait un prototype mais cette fois ci avec des liaison simples (vice et trous), pour déterminer ou placer les dispositif de ficelles pour déployer la structure, mais aussi déterminer la longeur des tiges qui relierons les articlations.

Et également voir à quelle distance les fixations en 3D de la planche de bois devrons êtres mises pour tenir l'aile.







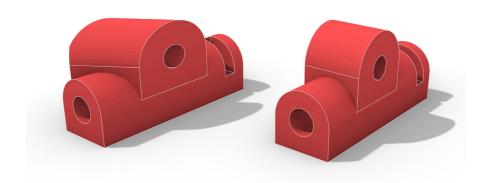


Puisque tout nos objectifs avaient été atteints nous avons pu commencer a imprimer dans un premier temps les 4 pièces qui servirons de support de fixation aux ailes.

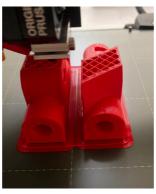
Cette pièce a été concue pour qu'il y'ai un maximum de contac, donc d'appui sur la planche et donc gaarantir une stabilité à l'ancrage des ailes.

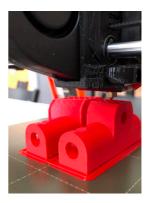
Pour la fixation nous avons laissés quatres ouvertures pour visser la pièces directement sur la planche.

Le bâtons passera par les trous qui font office de guide et de maintien du premier élément porteur.



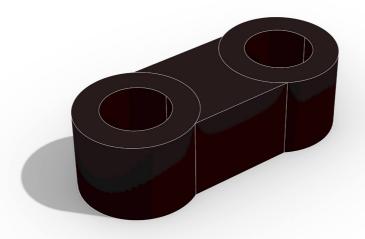




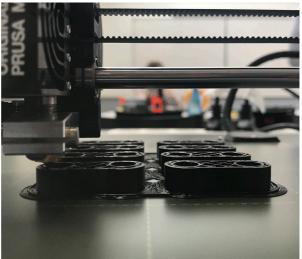


Ici il s'agit de deux pieces distinctes qui formeront le traingle final des noeuds 6-8-9, avec une première pièce qui permet la rotation sur un axe X (vers l'avant ou l'arrière), et une deuxième pièce qui permet aussi une rotation en X, mais avec une translation désaxée venant fermer avec sson angle le triangle au noeud 9.

Pour la quantité, vu qu'il y'a deux ailes, nous en avons donc imprimer deux de chaque.



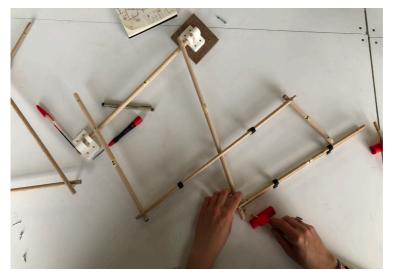


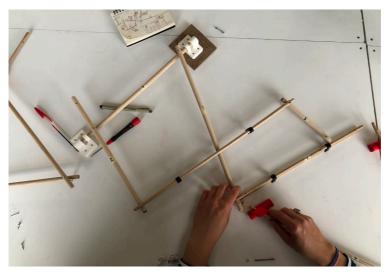


Cette pièce n'a aucun enjeux d'articulation elle permet plutôt de guider et solidifier les tiges, en faisant office liens, en permettant à la structure de glisser sans bloquer les efforts.

Il y'en a quatre par ailes donc nous n avons sortis 8 pièces.



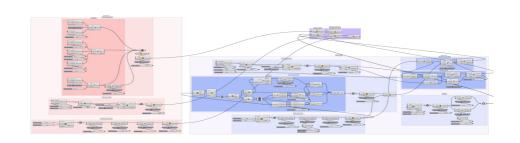


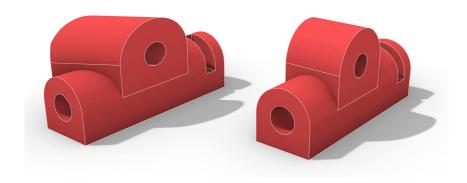


Une fois toutes les pièces imprimées, il ne restait plus qu'a couper les tiges aux bonnes longeur, et fixer les pièces qui néciessitaient d'être visser.

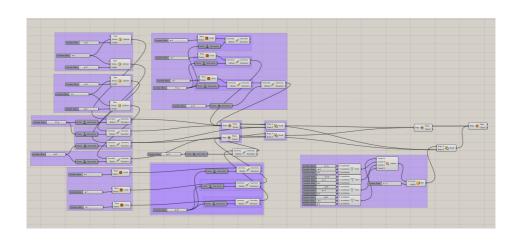


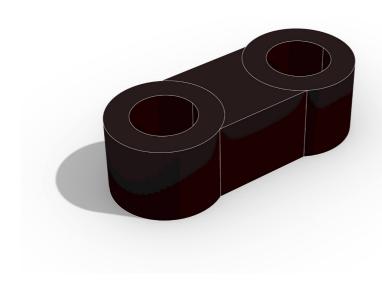


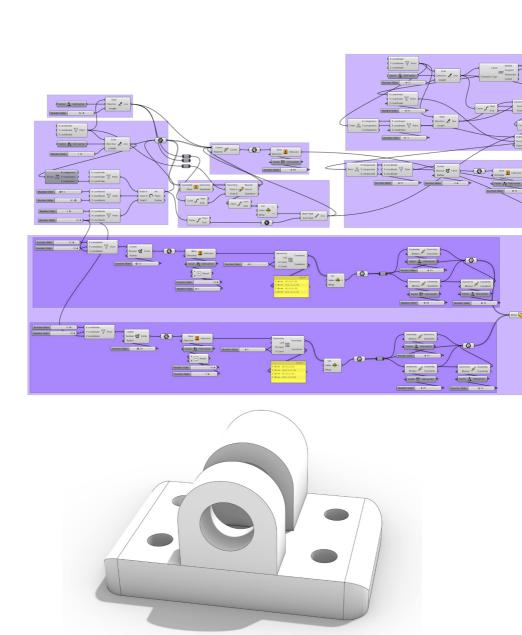




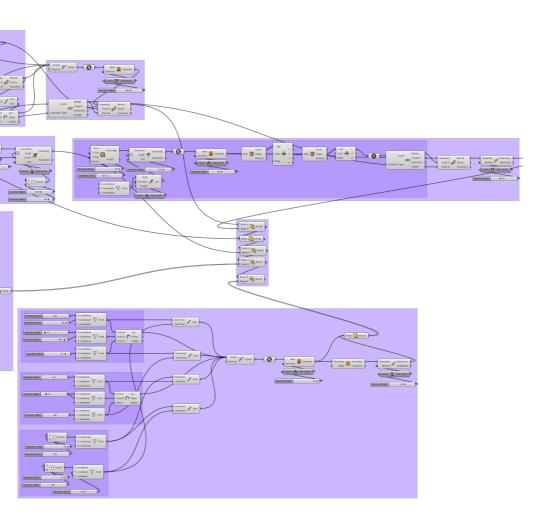
ANNEXES

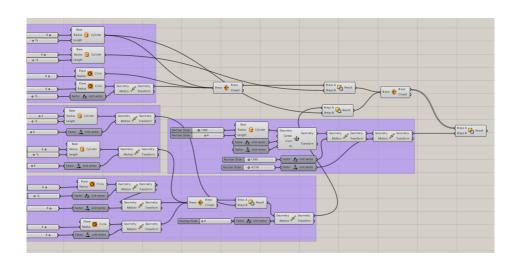


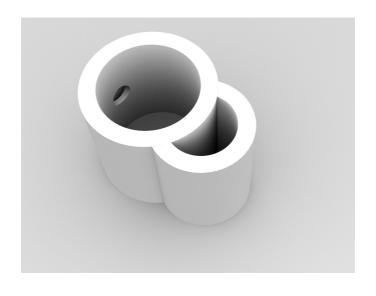




ANNEXES







ANNEXES

